

한국공학대 다중소재 가공기술 혁신연구센터(GRRC)

산학협력 전문가 현황

센터현황	센터명	한국공학대 다중소재 가공기술 혁신연구센터
	전문 분야	자동차, 경량화, 다중소재, 로봇, 자동화, 비파괴검사
	기술개발 과제	① 자동차용 고강도, 경량, 내열, 방열 부품의 고속 적층가공기술 개발
		② 3D 프린팅 후처리 자동화를 위한 도킹시스템 및 공정기술 개발
③ 다중소재 부품 물류이송을 위한 자율주행 및 지능형 검사측정 로봇 응용 기술개발		

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	① 자동차용 고강도, 경량, 내열, 방열 부품의 고속 적층가공기술 개발		
	전문가 정보*	성함	김육배 교수	
		전공	기계공학(석사), 기계공학(박사)	
		학과	기계설계공학과	
		직위	교수	
		이메일	wkim@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0430	
	산학협력 정보	전문분야	첨단제조, 금형 및 성형, 적층제조, 나노가공	
		기술개발 지원가능분야	<ul style="list-style-type: none"> 금형, 성형, 3D프린팅 CAE응용 공정분석/성능평가/부품설계 (구조, 열유체) 나노마이크로 기능성 표면 가공 코팅, 초정밀연마, 접합, 인쇄 등 표면기술 	
		지식재산권	<ul style="list-style-type: none"> 표면미세가공방법 및 미세채널형성방법 자기유변유체를 이용한 연마장치 및 연마방법 부유식 3D프린터 및 이를 구동하는 방법 	
		기술이전	<ul style="list-style-type: none"> 알루미늄합금의 표면처리방법과 효과(2022) 스크류압출기 기반 고속적층제조기술 (2023) 품질검사용 로봇그리퍼(2021) 	
	산업체경력	기관명	삼성전자	
		담당업무	광학개발	
	창업	창업연도	-	
		회사명	-	
분야		-		

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	① 자동차용 고강도, 경량, 내열, 방열 부품의 고속 적층가공기술 개발		
	전문가 정보*	성함	이승준 교수	
		전공	금속공학(석사), 신소재공학(박사)	
		학과	신소재공학과	
		직위	조교수	
		이메일	leesj@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0585	
	산학협력 정보	전문분야	공정개선, 현장실습, 국책사업, 기술애로기술 등	
		기술개발 지원가능분야	용접, 열처리, 금속재료, 합금설계	
		지식재산권	-	
		기술이전	-	
	산업체경력	기관명	-	
		담당업무	-	
	창업	창업연도	-	
		회사명	-	
분야		-		

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	② 3D 프린팅 후처리 자동화를 위한 도킹시스템 및 공정기술 개발		
	전문가 정보*	성함	김효영 교수	
		전공	기계공학(석사), 기계공학(박사)	
		학과	메카트로닉스공학부	
		직위	교수	
		이메일	kimhy@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0464	
	산학협력 정보	전문분야	국책사업기획 및 수행, 기술사업화	
		기술개발 지원가능분야	로봇자동화장비, 반도체생산장비, 시뮬레이션	
		지식재산권	초정밀구동기, 진동제어시스템	
		기술이전	반도체장비 설계 및 제어관련 기술이전	
	산업체경력	기관명	삼성중공업 메카트로닉스 연구센터	
		담당업무	연구개발	
	창업	창업연도	-	
		회사명	-	
분야		-		

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	③ 다중소재 부품 물류이송을 위한 자율주행 및 지능형 검사측정 로봇 응용 기술개발		
	전문가 정보*	성함	심재홍	
		전공	기계제어(석사), 로봇(박사)	
		학과	메카트로닉스공학과	
		직위	교수	
		이메일	jhshim@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0458	
	산학협력 정보	전문분야	국책연구과제 기획 및 수행, 기술이전, 공정개선, 전문인력 양성 등	
		기술개발 지원가능분야	머신비전, 정밀센서측정, 고장진단	
		지식재산권	<ul style="list-style-type: none"> • 기계가공부품 홀 품질 비전검사 장치 및 그 방법 • 로봇 자율주행 시스템 및 방법 • 머신러닝을 기반으로 하는 리벳팅 불량 진단 장 치 및 그 방법 등 	
		기술이전	<ul style="list-style-type: none"> • 반도체장비 OHT용 무인이동체 정밀 모션제어 기술 • 전기자동차 전기모터 구동부 고장예지기술 • 파이프 지형 탐사용 가변형 로봇 등 	
	산업체경력	기관명	(주)삼성전자	
		담당업무	산업용 로봇 연구개발	
	창업	창업연도	-	
		회사명	-	
		분야	-	

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	③ 다중소재 부품 물류이송을 위한 자율주행 및 지능형 검사측정 로봇 응용 기술개발		
	전문가 정보*	성함	어규호 교수	
		전공	로봇공학(박사)	
		학과	메카트로닉스공학부	
		직위	조교수	
		이메일	gyuho.eoh@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0468	
	산학협력 정보	전문분야	기술 사업화, 국책사업, 애로기술 해결	
		기술개발 지원가능분야	모바일 로봇, 물류 로봇, 군집 로봇	
		지식재산권	-	
		기술이전	-	
	산업체경력	기관명	(주)LG전자	
		담당업무	로봇 내비게이션 연구개발	
	창업	창업연도	-	
		회사명	-	
		분야	-	

과제별 산학협력 전문가 내용	과제명	③ 다중소재 부품 물류이송을 위한 자율주행 및 지능형 검사측정 로봇 응용 기술개발		
	전문가 정보*	성함	이익현 교수	
		전공	영상처리 및 컴퓨터 비전(석사, 박사)	
		학과	메카트로닉스공학부	
		직위	부교수	
		이메일	ihlee@tukorea.ac.kr	
		연락처	031-8041-0467	
	산학협력 정보	전문분야	영상관련 기술사업화 및 기술이전, 창업, 공정개선	
		기술개발 자원가능분야	영상분석, 영상개선, 방산	
		지식재산권	<ul style="list-style-type: none"> • 가변 초점 방식의 3D 텐서 기반 3차원 영상 획득 방법 및 장치 • 적응적 분류에 기반한 영상정합 시스템 및 방법 • 안전 영상에서 시신경 유두의 위치를 식별하는 전자장치 및 방법 	
	산업체경력	기술이전	<ul style="list-style-type: none"> • 체모의 손상도를 검출하는 장치 및 방법 • 특징분포품질측정 시스템 및 방법 • 가변 초점 방식의 3D 텐서 기반 3차원 영상 획득 방법 및 장치 	
		기관명	삼성전자/MIT/한국항공우주연구원	
	창업	담당업무	광학검사/영상처리/영상처리	
		창업연도	2022	
		회사명	주식회사 아이케이랩	
		분야	컴퓨터비전, 딥러닝을 활용한 영상 분석 및 개선	